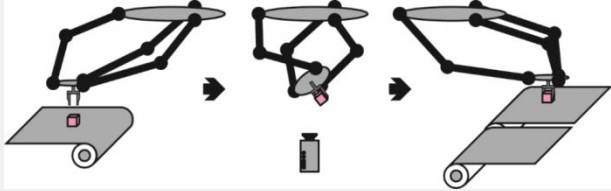
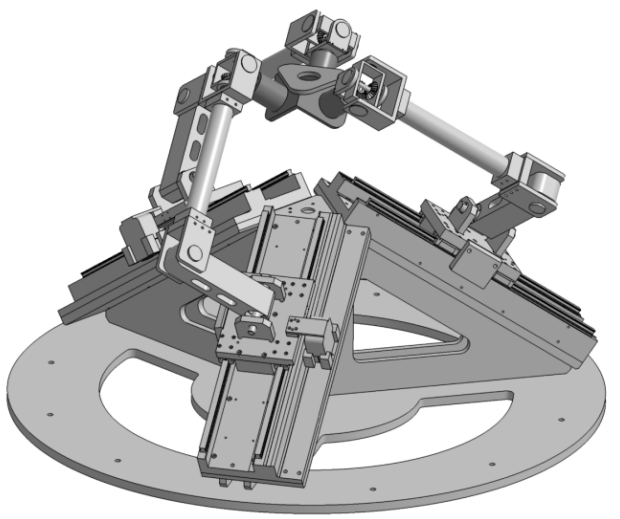


SETTORE: ROBOTICA, AUTOMAZIONE INDUSTRIALE

ROBOT A CINEMATICA PARALLELA DI TIPO RICONFIGURABILE

DEPOSITO: 11/02/2013

BREVETTO CONCESSO IL 18/05/2015 N°: 0001416031

DESCRIZIONE	FIGURE
<p>Robot a struttura cinematica parallela dotato di una piattaforma mobile e tre articolazioni identiche, la cui movimentazione è esercitata da tre motori fissi a telaio.</p> <p>Il robot è in grado di modificare la propria tipologia di movimento: modalità di traslazione e modalità di rotazione.</p>	 
<p>STATUS BREVETTUALE</p> <p>Valido in:</p> <ul style="list-style-type: none">- ITA	
<p>VANTAGGI COMPETITIVI</p> <ul style="list-style-type: none">✓ E' possibile utilizzare un solo manipolatore per entrambe le modalità di funzionamento.✓ Ampio spazio di lavoro in entrambe le modalità.✓ Struttura modulare e con soli 3 motori, pertanto costi ridotti.	
<p>APPLICAZIONI</p> <ul style="list-style-type: none">✓ Produzione di macchine per l'industria✓ Robot per operazioni di pick&place	
<p>LIVELLO DI SVILUPPO DELLA TECNOLOGIA</p> <p>TRL 3: experimental proof of concept</p>	
<p>NOTE</p>	