

# EUROPEAN CURRICULUM VITAE FORMAT



## INFORMAZIONI PERSONALI

Nome CIUCCOLI NICOLÒ  
E-mail nciuccoli@gmail.com

## ISTRUZIONE E FORMAZIONE

- Data (da – a) Da Ottobre 2013 a Ottobre 2015  
• Nome e tipo di istituto di istruzione e formazione Università Politecnica delle Marche  
• Principali Materie / abilità professionali oggetto dello studio Progettazione di sistemi di controllo, simulazioni, robotica, programmazione, misure e sensori, motori elettrici  
Titolo della tesi Analisi e miglioramento di un sistema mecatronico di videoispezione per il collaudo di boiler domestici  
• Qualifica Conseguita Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica e dell'Automazione  
Voto Finale: 110/110 cum laude, tesi:
- Data (da – a) Da Ottobre 2010 a Ottobre 2013  
• Nome e tipo di istituto di istruzione e formazione Università Politecnica delle Marche  
• Principali Materie / abilità professionali oggetto dello studio Progettazione di sistemi di controllo, simulazioni, robotica, programmazione,  
Titolo della tesi Sistemi ROS su schede embedded per la gestione di veicoli sottomarini  
• Qualifica Conseguita Laurea Triennale in Ingegneria Informatica e dell'Automazione  
Voto Finale: 107/110
- Data (da – a) Da Settembre 2005 a Settembre 2010  
• Nome e tipo di istituto di istruzione e formazione Istituto tecnico Corinaldesi  
• Principali Materie / abilità professionali oggetto dello studio Economia Aziendale, Economia Politica, Diritto, Informatica (visual basic, html, SQL)  
• Qualifica Conseguita Perito Commerciale  
Voto Finale: 88

## ESPERIENZE LAVORATIVE

- Data (da – a) Da Giugno 2019 fino ora  
• Nome e indirizzo del datore di lavoro Università Politecnica delle Marche  
• Tipo di Azienda o Settore Informatica e Automazione  
• Tipo di Impiego Ricercatore Post dottorato  
• Principali mansioni e responsabilità <https://www.dii.univpm.it/nicolo.ciuccoli>  
L'attività di ricerca comprende la navigazione, la guida e il controllo di veicoli autonomi, sensori sanitari per subacquei e sistemi industriali. Durante la sua ricerca è stato coinvolto nei progetti europei "Green Bubble", "Lab4Dive" e "Divesafe".
- Data (da – a) Da Dicembre 2018 a Giugno 2019  
• Nome e indirizzo del datore di lavoro ITIS Laneg Meucci  
• Tipo di Azienda o Settore Scuola Superiore

<ul style="list-style-type: none"> <li>• Tipo di Impiego</li> <li>• Principali mansioni e responsabilità</li> </ul>	<p>Professore di Scuola Superiore Informatica, Tecnologie e Progettazione di Sistemi Informatici</p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Data (da – a)</li> <li>• Nome e indirizzo del datore di lavoro</li> <li>• Tipo di Azienda o Settore</li> <li>• Tipo di Impiego</li> <li>Titolo della tesi</li> <li>• Principali mansioni e responsabilità</li> </ul>	<p>Da Novembre 2015 a Novembre 2018 Università Politecnica delle Marche e BCB electric srl</p> <p>Informatica e dell'Automazione PhD Sistemi intelligenti per l'esplorazione di ambienti strutturati e complessi Sviluppo e implementazione di algoritmi per l'identificazione di oggetti all'interno di immagini, in particolare nei boiler domestici e nelle immagini biomediche. Sviluppo e implementazione di un sistema di localizzazione che sfrutta il filtro kalman per i veicoli sottomarini. Sviluppo, simulazione e implementazione di sistemi di controllo per veicoli subacquei Progettazione di un veicolo subacqueo biomimetico.</p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Data (da – a)</li> <li>• Nome e indirizzo del datore di lavoro</li> <li>• Tipo di Azienda o Settore</li> <li>• Tipo di Impiego</li> <li>• Principali mansioni e responsabilità</li> </ul>	<p>Da Dicembre 2017 a Febbraio 2018 Loccioni s.r.l.</p> <p>Informatica e Automazione Ingegnere Sviluppo software di un sistema mecatronico per il collaudo dei motori Brushless in catena di produzione</p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Data (da – a)</li> <li>• Nome e indirizzo del datore di lavoro</li> <li>• Tipo di Azienda o Settore</li> <li>• Tipo di Impiego</li> <li>• Principali mansioni e responsabilità</li> </ul>	<p>Da Giugno 2017 ad Agosto 2017 Stanford University</p> <p>Informatica e Automazione Periodo all'estero durante l'attività di dottorato Sviluppo di un dispositivo per l'acquisizione di informazioni dell'ambiente sottomarino per Biologi marini all'interno del progetto Green Bubbles</p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Data (da – a)</li> <li>• Nome e indirizzo del datore di lavoro</li> <li>• Tipo di Azienda o Settore</li> <li>• Tipo di Impiego</li> <li>Titolo della tesi</li> <li>• Principali mansioni e responsabilità</li> </ul>	<p>Da Maggio 2015 a Ottobre 2015 BCB electric s.r.l.</p> <p>Informatica e Automazione Tirocinio e Tesi Analisi e Miglioramento di un sistema mecatronico di videoispezione per il collaudo dei boiler domestici Sviluppo di algoritmi di elaborazioni immagini per il riconoscimento dei difetti all'interno dei boiler domestici in Labview</p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Data (da – a)</li> <li>• Nome e indirizzo del datore di lavoro</li> <li>• Tipo di Azienda o Settore</li> <li>• Tipo di Impiego</li> <li>Titolo della tesi</li> <li>• Principali mansioni e responsabilità</li> </ul>	<p>Da Febbraio 2013 a Luglio 2013 Università Politecnica delle Marche</p> <p>Informatica e Automazione Tirocinio e Tesi Sistemi ROS su Schede Embedded per il controllo di veicoli sottomarini Sviluppo di un modulo ROS per Raspberry PI per il controllo del movimento del Video Ray Rov Pro 4, di una applicazione Android e una pagina web per la gestione del Rov da un dispositivo remoto.</p>

- Data (da – a)
- Nome e indirizzo del datore di lavoro
- Tipo di Azienda o Settore
  - Tipo di Impiego
- Principali mansioni e responsabilità

Da Aprile 2009 a Giugno 2009

C.i.d.i. Di Catozzi & c.

Informatica

Tirocinio

Installazione e manutenzione, consulenza informatica

LINGUA MADRE

**ITALIANO**

ALTRE LINGUE

**INGLESE**

- Capacità di lettura
- Capacità di scrittura
  - Capacità verbali

BUONO

BUONO

BUONO

ALTRE LINGUE

**FRANCESE**

- Capacità di lettura
- Capacità di scrittura
  - Capacità Verbali

BASE

BASE

BASE

**CAPACITÀ E COMPETENZE  
TECNICHE**

SISTEMI OPERATIVI: WINDOWS, LINUX (UBUNTU, DEBIAN, PARROT), ANDROID, NI LINUX REAL-TIME  
 ROBOTIC FRAMEWORK: ROS – ROBOTIC OPERATING SYSTEM  
 LINGUAGGI DI PROGRAMMAZIONE: C/C++, PYTHON, JAVA, LABVIEW, OCTAVE  
 LINGUAGGI DI PRESENTAZIONE/INTERFACCIA: LIBRERIA CROSS-PLATFORM QT, XML, XHTML, HTML 5, CSS, JAVASCRIPT (AJAX, JQUERY, JQUERY UI);  
 SOFTWARE CACSD AND OTHER : MATLAB, SIMULINK, WOLFRAM MATHEMATICA, VIRTUAL LAB  
 SOFTWARE CAD: CATIA  
 IDE DI SVILUPPO: QT CREATOR, GEANY, MATLAB, ARDUINO IDE  
 EMBEDDED SYSTEM: NVIDIA JETSON TX1/TX2, NI MYRIO, NI COMPACT RIO, NI PXIE, RASPBERRY PI, BEAGLEBONE, PANDABOARD, TI MSP430, PIC AND ARDUINO MICROCONTROLLERS  
 OFFICE AUTOMATION: MICROSOFT OFFICE 2003/2007/2010/2013, FREE & OPEN SOURCE OFFICE SUITE, LIBRE OFFICE 4, LATEX

**CERTIFICAZIONI INFORMATICHE**

ECDL EUROPEAN COMPUTER DRIVING LICENSE (2009)  
 LABVIEW CLAD (2017)  
 COMAU ADVANCE LICENSE (2017)

**PATENTI DI GUIDA**

A3, B

## PUBBLICAZIONI

D. Scaradozzi, G. Palmieri, D. Costa, S. Zingaretti, L. Panebianco, N. Ciuccoli, A. Pinelli, M. Callegari, "UNIVPM BRAVE, a Hybrid-Propulsion Research Underwater Vehicle", International Journal of Automation Technology

David Scaradozzi, Luca Panebianco, Nicolò Ciuccoli, Silvia Zingaretti, Daniele Costa, Corentin Altepe, S. Murat Egi, Marco Palma, Ubaldo Pantaleo, Davide Ferraris, Fiorenza Micheli, "DocuScooter: An Innovative Underwater Scooter Add-on For Scuba Diving And Citizen Science", International Robotics & Automation Journal

Giuseppe Conte, David Scaradozzi, Daniele Mannocchi, Nicolò Ciuccoli, "Field test of an integrated ASV/ROV platform", International Society of Offshore and Polar Engineers Conference

David Scaradozzi,, Luca Panebianco,, Nicolò Ciuccoli, Silvia Zingaretti, S. Murat Egi, Corentin Altepe, "Underwater Position Estimation for an Underwater Vehicle using Unscented Kalman Filter", Signal Processing and Communications Applications conference

Scaradozzi, D., Zingaretti, S., Panebianco, L., Ciuccoli, N., Screpanti, L., Cesaretti, L., Costa, D., Palmieri, G., Bruno, F., Muzzupappa, M., Ritacco, G., Lagudi, A., Cozza, M., Mageruga, M., Raxis, P., "The Lab4Dive Project: a Mobile Smart Lab for Augmented Archaeological Dives - Overview and First Results" (2017) IMEKO International Conference on Metrology for Archaeology and Cultural Heritage

Panebianco L., Zingaretti, S., Ciuccoli, N., Altepe, C., Egi, S. M., Micheli, F., Scaradozzi, D. "Procedures and Technologies for 3D Reconstruction with Divers of Underwater Archaeological Sites and Marine Protected Areas" (2017) IMEKO International Conference on Metrology for The Sea

Zingaretti, S., Scaradozzi, D., Ciuccoli, N., Costa, D., Palmieri, G., Bruno, F., . . . Michalis, M. (2018). A complete IoT infrastructure to ensure responsible, effective and efficient execution of field survey, documentation and preservation of archaeological sites. Paper presented at the IEEE 4th International

Scaradozzi, D., Zingaretti, S., Ciuccoli, N., Costa, D., Palmieri, G., Bruno, F., . . . Tzifopanopoulos, A. (2018). Lab4Dive mobile smart lab for augmented archaeological dives. Paper presented at the IOP Conference Series: Materials Science and Engineering

D. Scaradozzi et al., "A novel DPV as a holistic platform for real-time physiological status assessment of divers," 2021 29th Mediterranean Conference on Control and Automation (MED), 2021, pp. 280-285, doi: 10.1109/MED51440.2021.9480188

## INFORMAZIONI ADDIZIONALI E HOBBIES

Calcio, Basket

## DATI PERSONALI

Autorizzo il trattamento dei miei dati personali ai sensi del Decreto Legislativo 30 giugno 2003, n. 196 "Codice in materia di protezione dei dati personali.

Il sottoscritto Nicolò Ciuccoli dichiara che tutti i fatti riportati nel presente curriculum corrispondono a verità ai sensi e per gli effetti degli artt. 46 e 47 del D.P.R. 445/2000. Il sottoscritto dichiara di essere a conoscenza delle sanzioni penali cui incorre in caso di dichiarazione mendace o contenente dati non più rispondenti a verità, come previsto dall'art. 76 del D.P.R. 28.12.2000, n. 445. Il sottoscritto dichiara di essere a conoscenza dell'art. 75 del D.P.R. 28.12.2000, n. 445, relativo alla decadenza dai benefici eventualmente conseguenti al provvedimento emanato, qualora l'Amministrazione, a seguito di controllo, riscontri la non veridicità del contenuto della suddetta dichiarazione