

LEOPOLDO JETTO



CURRICULUM VITAE

INFORMAZIONI PERSONALI

Cognome e Nome **JETTO, Leopoldo**
 Indirizzo -
 Cellulare -
 Telefono -
 Fax -
 E-mail l.jetto@staff.univpm.it

 Nazionalità Italiana
 Luogo e data di nascita -

ESPERIENZE LAVORATIVE

- da ottobre 2002 Professore Ordinario nel raggruppamento scientifico disciplinare di Controlli Automatici presso la Facoltà d'Ingegneria dell'Università Politecnica delle Marche
- da ottobre 1994 a settembre 2001 Professore Associato nell'ambito del settore scientifico disciplinare di Controlli Automatici presso la Facoltà dell'Università Politecnica delle Marche
- da settembre 1992 a settembre 1994 Professore Associato di Controlli Automatici presso il Dipartimento di Automatica e Informatica del Politecnico di Torino.
Nello stesso periodo ha ricoperto l'incarico di consulente esperto in Controlli Automatici per conto del Ministero degli Affari Esteri nell' ambito dell'apposito programma di cooperazione scientifica con i paesi in via di sviluppo
- da agosto 1982 ad agosto 1991 Ricercatore presso il Dipartimento di Elettronica e Automatica della Facoltà di Ingegneria dell'Università degli studi di Ancona. Nel 1991 è risultato vincitore del concorso a posti di Professore Associato nel raggruppamento di Controlli Automatici
- da settembre 1979 a luglio 1982 Assegnista presso l' Istituto di Elettronica e Automatica della Facoltà di Ingegneria dell' Università degli studi di Ancona
- da settembre 1978 a settembre 1979 Addetto al controllo di gestione della produzione presso la Lenco s.p.a di Osimo
- da agosto 1978 a agosto 1979 Assistenza clienti e vendita presso la Elsi s.r.l. di Ancona
- da gennaio 1974 a dicembre 1977 Perito tecnico del Tribunale di Ancona

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

- Data (1984) Diploma di Specializzazione in "Ingegneria dei Sistemi di Controllo e Calcolo Automatici" presso l'Università "La Sapienza" di Roma, conseguito in data 29/2/1984
- Data (1978) Abilitazione all' esercizio della professione di ingegnere nella sessione di maggio dell' A.A. 77/78.
- Data (1977) Laurea in Ingegneria Elettronica conseguita il 9/11/1977 presso la Facoltà di Ingegneria dell' Università degli Studi di Ancona

ATTIVITA' ISTITUZIONALI

- dal 2013 ad oggi Presidente della commissione di facoltà di lingua straniera (francese, inglese, spagnolo, tedesco)
- dal 2011 ad oggi Componente del collegio dei docenti del Dottorato di Ricerca in "Sistemi Artificiali Intelligenti".
- dal 2005 ad oggi Membro del CTS dello CSAL (Centro Supporto Apprendimento Linguistico)

COORDINAMENTO DI PROGETTI DI RICERCA

- 2002 Coordinatore locale del progetto MURST-PRIN (2002): "Fault Detection and Diagnosis, Control Reconfiguration and Performance Monitoring in Industrial Process" Coord. Nazionale Coordinatore locale Prof. Edoardo Mosca (Università degli Studi di Firenze)
- dal 1999 al 2000 Coordinatore locale del progetto MURST 40%: "Sistemi ibridi di controllo: aspetti fondamentali e applicazione alla navigazione autonoma", 1999, 2.000, coordinatore nazionale il Prof. S. Monaco.
- dal 1996 al 1999 Responsabile del progetto di ricerca triennale 1996-1999 "Metodi ottimali per l'elaborazione delle immagini e il controllo di robot mobili", finanziato dall'Agenzia Spaziale Italiana.
- dal 1990 al 1991 Coordinatore locale del progetto MURST 40%: "Teoria del Controllo e dei Sistemi Dinamici", 1990 e 1991, coordinatore nazionale Prof. S. Monaco (Università La Sapienza, Roma)
- dal 1988 al 1989 Coordinatore locale del progetto MURST 40%: "Identificazione controllo elaborazione dei segnali", 1988, 1989, coordinatore nazionale Prof. S. Bittanti (Politecnico di Milano)e il controllo di robot mobili", finanziato dall'Agenzia Spaziale Italiana.

REVISORE DI RIVISTE E CONGRESSI

- RIVISTE
 - Mathematical Reviews
 - SIAM Journal on Control and Optimization
 - Automatica
 - Systems & Control Letters
 - IEEE Transaction on Automatic Control,
 - IEEE Transaction on Circuits and Systems
 - International Journal of Adaptive Control and Signal Processing
 - Multidimensional Systems and Signal Processing
 - International Journal of Control
- CONGRESSI
 - IEEE Control Decision Conference
 - World IFAC Conference
 - IEEE Mediterranean Conference on Control and Automation
 - American Control Conference
 - Asian Control Conference
 - European Control Conference
 - Syroco Symposium

ATTIVITA' SCIENTIFICA

Gli interessi scientifici si situano nell'area della teoria dei sistemi e del controllo. In prevalenza l'attività di ricerca riguarda aspetti metodologici, ma i risultati teorici conseguiti sono utilizzati in specifici settori applicativi quali: elaborazione di segnali e immagini biomedicali, sequenze d'immagini, robotica industriale, controllo di veicoli sottomarini.

Più in dettaglio, i principali risultati dell'attività scientifica riguardano:

- Filtraggio ottimo di segnali biomedicali con stima della loro derivate successive.
- Filtraggio ottimo d'immagini e sequenze d'immagini con riconoscimento dei contorni.
- Filtraggio e controllo ottimi per sistemi infinito dimensionali.
- Controllo e localizzazione di robot mobili.
- Controllo a commutazione per sistemi con grandi incertezze parametriche.
- Tecniche di controllo a commutazione supervisionata per veicoli autonomi sottomarini.
- Approccio algebrico all'analisi e al controllo di sistemi con incertezze politopiche.
- Approccio algebrico al controllo a tempo finito di risposta e senza oscillazioni nascoste.
- Controllo robusto di sistemi lineari stazionari e non stazionari
- Controllo ottimo predittivo con vincoli rigidi sulle variabili di stato
- Pseudo-inversione di sistemi lineari incerti
- Controllo ottimo a due gradi di libertà tramite tecniche di pseudo-inversione
- Applicazione del controllo pseudo-invertente a sistemi non iperbolici (alcuni tipi di elicottero) e a sistemi sotto-attuati (gru e carroponti).

**PUBBLICAZIONI PIU'
SIGNIFICATIVE**

A new approach to model predictive control based on two degrees of freedom control and B-splines input shaping
IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: Orsini, Valentina; Jetto, L.; Romagnoli, Raffaele, 2020

2020

A robust least squares based approach to min-max model predictive control

INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBUST AND NONLINEAR CONTROL

Autore/i: Jetto, L.; Orsini, V.

2020

Two degrees of freedom control and B-spline functions as tools for a reduced complexity approach to MPC

(2020) Proceedings of the American Control Conference

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina; Romagnoli, Raffaele

2018

Enhancing the near decoupling property of closed-loop control systems through external constant feedback loop

JOURNAL OF PROCESS CONTROL

Autore/i: Jetto, L.; Orsini, V.

2018

A B-spline-based pseudo-inversion approach for constrained optimal output transition

INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL

Autore/i: Jetto, L.; Orsini, V.; Romagnoli, R.

2017

Modeling and quadratic stabilization of a class of linear uncertain time-varying systems

INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBUST AND NONLINEAR CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; ORSINI, Valentina; Romagnoli, Raffaele

2016

Optimal transient performance under output set-point reset

INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBUST AND NONLINEAR CONTROL

Autore/i: JETTO, LEOPOLDO; ORSINI, Valentina; ROMAGNOLI, RAFFAELE

2015

A mixed numerical-analytical stable pseudo-inversion method aimed at attaining an almost exact tracking

INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBUST AND NONLINEAR CONTROL

Autore/i: JETTO, LEOPOLDO; ORSINI, Valentina; ROMAGNOLI, RAFFAELE

Classificazione: 1 Contributo su Rivista

Scheda della pubblicazione: <https://iris.univpm.it/handle/11566/159508> Collegamento a IRIS

2015

BMI based stabilization of linear uncertain plants with polynomially time varying parameters

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: JETTO, LEOPOLDO; ORSINI, Valentina; ROMAGNOLI, RAFFAELE

2014

Output transition optimization through a multi-objective least square procedure

Proceedings of the 53rd IEEE Conference on Decision and Control

Autore/i: Jetto L.; Orsini V.; Romagnoli R.

2014

A new event-driven output based discrete-time control for the sporadic MIMO tracking problem

INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBUST AND NONLINEAR CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2014

Robust stabilization of linear uncertain plants with polynomially time varying parameters

IFAC Proceedings Volumes (IFAC-PapersOnline)

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina; Romagnoli, Raffaele

2014

Improved set-points tracking of remotely operated underwater vehicles through a supervised pid control scheme

JOURNAL OF MARINE ENGINEERING AND TECHNOLOGY

Autore/i: Ippoliti, Gianluca; Jetto, Leopoldo; Longhi, Sauro

2014

Accurate output tracking for non minimum phase non hyperbolic and near non hyperbolic systems

EUROPEAN JOURNAL OF CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina; Romagnoli, Raffaele

2012

A supervised switching control policy for LPV systems with inaccurate parameter knowledge

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: Jetto L.; Orsini V.

Classificazione: 1 Contributo su Rivista

Scheda della pubblicazione: <https://iris.univpm.it/handle/11566/63392> Collegamento a IRIS

2011

Relaxed stability conditions for linear time varying systems with applications to the robust stabilization

Handbook of optimization theory: decision analysis and application

Autore/i: L. JETTO; V. ORSINI

Editore: Nova publisher science

Classificazione: 2 Contributo in Volume

Scheda della pubblicazione: <https://iris.univpm.it/handle/11566/42242> Collegamento a IRIS

2010

Efficient LMI-based quadratic stabilization of interval LPV systems with noisy parameter measures

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2010

An efficient LMI approach for the quadratic stabilisation of a class of linear, uncertain, time-varying systems

INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2009

LMI conditions for the stability of linear uncertain polynomially time-varying systems

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2009

Some remarks on the robust Schur stability analysis of interval polynomials

INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2009

Relaxed conditions for the exponential stability of a class of linear time-varying systems

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2008

Supervised stabilisation of linear discrete-time systems with bounded variation rate

IET CONTROL THEORY & APPLICATIONS

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2007

Relaxed sufficient conditions for the stability of continuous and discrete-time linear time-varying systems

Proceedings of the 46th IEEE Conference on Decision and Control

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2006

Hierarchically supervised control of linear plants with unpredictable mode-switch dynamics

INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL

Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2006

Switching Based Supervisory Control of Underwater Vehicles
Advances in Unmanned Marine Vehicles. IEE Control Engineering Series 69
Autore/i: Ippoliti, Gianluca; Jetto, Leopoldo; Longhi, Sauro
Editore: The Institution of Electrical Engineers
Luogo di pubblicazione: STEVENAGE

2006

Adaptive finite-dimensional optimal linear filtering of nD smooth Gaussian random fields
INTERNATIONAL JOURNAL OF ADAPTIVE CONTROL AND SIGNAL PROCESSING
Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2005

Localization of mobile robots: Development and comparative evaluation of algorithms based on odometric and inertial sensors
JOURNAL OF ROBOTIC SYSTEMS
Autore/i: Ippoliti, Gianluca; Jetto, Leopoldo; Longhi, Sauro

2005

Hierarchically supervised output regulation of linear plants with unpredictable parameter step changes
IFAC Proceedings Volumes (IFAC-PapersOnline)
Autore/i: Jetto, Leopoldo; Orsini, Valentina

2004

Robust Stabilization of Multivariable Uncertain Plants via Switching Control
IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL
Autore/i: CORRADINI M.L.; JETTO L.; G. ORLANDO
Editore: IEEE / Institute of Electrical and Electronics Engineers Incorporated

2003

"Regional assignment of invariant polynomial roots with stable controllers",
CIRCUITS SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING
Autore/i: Jetto, Leopoldo
Editore: Birkhauser Boston Incorporated:c/o Springer Verlag, Classificazione: 1 Contributo su Rivista
Scheda della pubblicazione: <https://iris.univpm.it/handle/11566/35392> Collegamento a IRIS

2002

An invariant approach for image registration in digital subtraction angiography
PATTERN RECOGNITION
Autore/i: BENTOUTOU Y.; TALEB N.; EL MEZOUAR M.C.; BENTOUTOU Y.; TALEB N.; L. JETTO
Editore: Elsevier Science Limited:Oxford Fulfillment Center

2001

"Space-variant two-dimensional filtering of noisy images"
Advances in Imaging and Electron Physics
Autore/i: DE SANTIS A.; GERMANI A.; L. JETTO
Editore: Academic Press

2000

Robust Output Tracking with Structured Perturbations: A Multiple Model Based Approach
EUROPEAN JOURNAL OF CONTROL
Autore/i: M.L. CORRADINI; L. JETTO
Editore: LAVOISIER, 14, RUE DE PROVIGNY, CACHAN, FRANCE, 94236 Primo editore Springer-Verl. London

2000

Parameterized solution of periodic deadbeat control
IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL
Autore/i: L. JETTO; LONGHI S.
Editore: IEEE / Institute of Electrical and Electronics Engineers Incorporated

Editore: Elsevier Science Ltd

1999

Assigning closed-loop invariant polynomials over polytopes for linear periodic systems
*Pagina 6 - Curriculum Vitae di
Leopoldo Jetto*

AUTOMATICA
Autore/i: L. JETTO; LONGHI S.
Editore: Elsevier Science Limited:Oxford Fulfillment Center

1999

On the optimality of a new class of 2D recursive filters

KYBERNETIKA

Autore/i: L. JETTO

Classificazione: 1 Contributo su Rivista

1999

"Stochastic modelling and 3D minimum variance recursive estimation of image sequences"

MULTIDIMENSIONAL SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING

Autore/i: L. JETTO

Editore: Kluwer Academic Publishers:Journals Department

1999

Localization of a wheeled mobile robot by sensor data fusion based on a fuzzy logic adapted Kalman filter

CONTROL ENGINEERING PRACTICE

Autore/i: JETTO L.; S. LONGHI; VITALI D.

1999

Development and experimental validation of an adaptive extended Kalman filter for the localization of mobile robots

IEEE TRANSACTIONS ON ROBOTICS AND AUTOMATION

Autore/i: L. JETTO; LONGHI S.; VENTURINI G.

Editore: IEEE / Institute of Electrical and Electronics Engineers Incorporated

1999

Strong stabilization over polytopes

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: L. JETTO

1998

Image registration for applications in digital subtraction angiography

CONTROL ENGINEERING PRACTICE

Autore/i: N. Taleb; L. Jetto

1997

Two-dimensional recursive filtering algorithm with edge-preserving properties and reduced numerical complexity

IEEE TRANSACTIONS ON CIRCUITS AND SYSTEMS. 2, ANALOG AND DIGITAL SIGNAL PROCESSING

Autore/i: A. Concetti; L. Jetto

1996

Assigning invariant polynomials over polytopes

IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL

Autore/i: L. JETTO

Editore: IEEE / Institute of Electrical and Electronics Engineers Incorporated

1996

Exact output control for a family of linear plants with parameter uncertainties

AUTOMATICA

Autore/i: Conte G.; Jetto L.; Longhi S.; Perdon A.M.

Editore: Elsevier Science Limited:Oxford Fulfillment Center

1996

The invariant polynomial assignment problem for linear periodic discrete-time systems

KYBERNETIKA

Autore/i: Jetto L.; Longhi S.

1995

Ripple-free dead-beat tracking for multirate sampled-data systems

INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL

Autore/i: GRASSELLI O.M.; JETTO L.; LONGHI S.

1994

Low "a priori" statistical information signal model for optimal smoothing and differentiation
INTERNATIONAL JOURNAL OF ADAPTIVE CONTROL AND SIGNAL PROCESSING
Autore/i: S. Fioretti; L Jetto

1994

Deadbeat ripple-free tracking with disturbance rejection: a polynomial approach
IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL
Autore/i: L. Jetto

1994

Adaptive dead-beat control law for trajectory tracking of robotic manipulators
INTERNATIONAL JOURNAL OF ADAPTIVE CONTROL AND SIGNAL PROCESSING
Autore/i: Jetto L.; Longhi S.; Papini A.

1994

Output tracking for a family of linear plants
KYBERNETIKA
Autore/i: Jetto L.; Longhi S.; Perdon A.M.

1994

Space-variant recursive restoration of noisy images
IEEE TRANSACTIONS ON CIRCUITS AND SYSTEMS. 2, ANALOG AND DIGITAL SIGNAL PROCESSING
Autore/i: A. De Santis; A. Germani; L. Jetto

1993

Approximation of the algebraic Riccati equation in the Hilbert space of Hilbert-Schmidt operators
SIAM JOURNAL ON CONTROL AND OPTIMIZATION
Autore/i: A. De Santis; A. Germani ; L. Jetto;

1991

Realization and performance evaluation of a class of image models for recursive restoration problems
INTERNATIONAL JOURNAL OF SYSTEMS SCIENCE
Autore/i: M.A. Bedini; L. Jetto

1990

Deadbeat controllers with ripple-free requirement for SISO discrete systems
IEE PROCEEDINGS. PART D. CONTROL THEORY AND APPLICATIONS
Autore/i: L. Jetto

1990

Image modelling by smooth two-dimensional gaussian processes in the recursive restoration problem
PHYSICA MEDICA
Autore/i: A. De Santis; A. Germani; L. Jetto

1990

Reliable in vivo estimation of the Instantaneous Helical Axis in human segmental movements
IEEE TRANSACTIONS ON BIOMEDICAL ENGINEERING
Autore/i: S.Fioretti; Jetto L.; Leo T.

1989

Accurate derivative estimation from noisy data: a state-space approach
INTERNATIONAL JOURNAL OF SYSTEMS SCIENCE
Autore/i: S. FIORETTI; L. JETTO

1989

Ripple-free tracking problem
INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL
Autore/i: L. Jetto

1988

Galerkin approximation for optimal linear filtering of infinite dimensional linear systems
SIAM JOURNAL ON CONTROL AND OPTIMIZATION
Autore/i: A.Germani; L. Jetto; M. Piccioni

1988

Image modeling and restoration: A new approach
CIRCUITS SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING
Autore/i: A. Germani; L. Jetto

1985

Small-computer procedure for optimal filtering of haemodynamic data
MEDICAL & BIOLOGICAL ENGINEERING & COMPUTING
Autore/i: Jetto L.

1985

A simple algorithm for defining the mean cardiac cycle of aortic flow and pressure during steady-state
COMPUTERS AND BIOMEDICAL RESEARCH
Autore/i: BURATTINI R.; FIORETTI S.; JETTO L.
Editore: American Medical Informatics Association

1984

A simple algorithm for defining the mean cardiac cycle on the basis of aortic blood flow
Computer-Aided Biomedical Imaging and Graphics Physiological Measurement and Control
Autore/i: BURATTINI R.; FIORETTI S.; JETTO L.
Editore: The Biological Engineering Society
Luogo di pubblicazione: London

Aggiornato a: mese Marzo 2021

Autorizzazione al trattamento dei dati personali ai sensi della vigente normativa sulla Privacy

Il sottoscritto Leopoldo Jetto autorizza la pubblicazione del proprio curriculum sul sito web di UNIVPM